



Лауреаты конкурса ИТ-проектов 2014

Место	Номинант ПРОФИ	Проект	Описание
1	Алтайский государственный университет	АВТОМАТИЗИРОВАННАЯ ИНФОРМАЦИОННАЯ СИСТЕМА «КЕЙС»	АИС «Кейс» предназначена для информационно-аналитического сопровождения управления образовательными учреждениями, автоматизации процессов сбора отчетной информации, мониторинга и систематического анализа результативности деятельности работников, структурных подразделений и образовательного учреждения в целом в целях принятия обоснованных управленческих решений, направленных на эффективное использование имеющихся ресурсов и непрерывное улучшение качества научного и образовательного процессов.
2	Бийский технологический институт (филиал) ФГБОУ ВПО "Алтайский государственный технический университет им. И.И. Ползунова"	Информационная система учета, анализа и тематической рубрикации Интернет-ресурсов в телекоммуникационных сетях	Информационная система учета, анализа и тематической рубрикации Интернет-ресурсов в телекоммуникационных сетях предназначен для повышения эффективности и безопасности использования ресурсов Интернет в организациях и образовательных учреждениях путем тематической рубрикации англо- и русскоязычных веб-сайтов, построения тематических портретов пользователей Интернет и выявления групп пользователей со схожими интересами. Для решения задач учета, анализа и тематической рубрикации ресурсов Интернет применяются теория информационного поиска и методы машинного обучения.
3	Объединенные Интеллектуальные Системы	Кто лучший друг человека? – Беспилотник	В рамках конкурса «Летающие роботы 2013», проводимого компанией КРОК г. Москва, был реализован проект по созданию летающего дрона – робота. Цели и задачи проекта – создать автономного летающего робота, способного ориентироваться в помещениях (indoor room), распознавать образы по камере, установленной на борту аппарата и выполнять определенные команды (например, посадка в указанный маркер).

Место	Номинант СТУДЕНТЫ	Проект	Описание
1	<p>Сергей Умбетов</p> <p>Алтайский государственный технический университет им. И.И. Ползунова</p>	<p>Разработка аппаратного комплекса для исследования труднодоступных мест с использованием принципов биомеханики</p>	<p>В настоящее время в области метрологии приобретают популярность робототехнические комплексы. Основными причинами этого являются их мобильность, гибкость и возможность наблюдения и контроля в режиме реального времени, что позволяет не только производить измерения различных метрологических характеристик, но и своевременно и адекватно реагировать на их изменения. Предварительное изучение вопроса показывает целесообразность такого рода разработки, поскольку на настоящий момент большая часть исследований различного вида имеет малую степень автоматизации, либо не автоматизирована вовсе. Это создает проблемы, связанные в первую очередь с невозможностью исследований в жестких условиях и труднодоступных местах.</p>
2	<p>Роман Путинцев и Яков Еремин</p> <p>Алтайский государственный технический университет им. И.И. Ползунова</p>	<p>iStodo</p>	<p>Настольный органайзер для студентов, подробности на сайте - www.istodo.ru</p>
3	<p>Александр Брютов</p> <p>Алтайский государственный технический университет им. И.И. Ползунова</p>	<p>КОМПЛЕКС «ENGINE. INDICATION. ECOLOGY»</p>	<p>Сегодня порядка 60% из общего количества вредных веществ, выбрасываемых в атмосферу крупных городов, приходится на автомобильный транспорт. Упрощенное описание физико-химических процессов в двигателях не позволяет исследователям решать широкий круг экологических, экономических и технических задач, связанных с дальнейшим совершенствованием ДВС. Поэтому построение адекватных физических моделей и создание по ним компьютерных программ по-прежнему является актуальными задачами.</p>